

中华人民共和国国家标准

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999
代替 GB/T 10168—1988

土方机械 挖掘装载机 术语和商业规格

Earth-moving machinery—Backhoe loaders—
Definitions and commercial specifications

(ISO 8812:1999, IDT)

2008-06-03 发布

2009-01-01 实施



中华人民共和国国家质量监督检验检疫总局
中国国家标准化管理委员会 发布

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

目 次

前言	I
1 范围	1
2 规范性引用文件	1
3 术语和定义	1
4 主机	2
4.1 挖掘装载机的类型	2
4.2 尺寸	4
4.3 质量	8
4.4 名称	8
5 附属装置(机具)名称	10
6 性能术语	10
7 商业文件规格	11
附录 A (规范性附录) 主机尺寸的符号、术语和定义	15
中文索引	19
英文索引	21

前　　言

本标准等同采用 ISO 8812:1999《土方机械 挖掘装载机 术语和商业规格》(英文版)。

本标准等同翻译 ISO 8812:1999。

为便于使用,本标准做了下列编辑性修改:

- 规范性引用文件中删除了 ISO 6746-2, ISO 6016, ISO 7546 和 ISO 7451, 因在正文中没被引用;
- 用已采用国际标准的我国标准, 对应代替 ISO 8812:1999 中引用的国际标准;
- 采用了当前版本的国际标准;
- 因国际标准已出版, 删除国际标准的脚注 1) 和 2), 并且后续的脚注编号重编;
- 表 1 中的脚注编号¹⁾ 改为^{a)};
- 增加了“中文索引”和“英文索引”;
- “本国际标准”一词改为“本标准”;
- 删除了国际标准前言。

本标准代替 GB/T 10168—1988《挖掘装载机术语》。

本标准与 GB/T 10168—1988 相比, 主要变化如下:

- 标准名称“挖掘装载机术语”改为“土方机械 挖掘装载机 术语和商业规格”;
- 第 3 章“术语和定义”中增加了 3 项术语, 删除了 3 项术语;
- 调整了章的结构和内容;
- 增加了第 7 章“商业规格”;
- 删除了附录 A“三坐标尺寸基准制的定义”和附录 C“工作装置尺寸术语——符号、名称和定义”。

本标准的附录 A 为规范性附录。

本标准由中国机械工业联合会提出。

本标准由全国土方机械标准化技术委员会(SAC/TC 334)归口。

本标准负责起草单位:天津工程机械研究院。

本标准参加起草单位:厦门工程机械股份有限公司、惊天液压机械制造有限公司。

本标准主要起草人:段琳、李蔚萍、罗铭。

本标准所代替标准的历次版本发布情况为:

- GB/T 10168—1988。

土方机械 挖掘装载机 术语和商业规格

1 范围

本标准规定了自行的履带式和轮胎式挖掘装载机及其工作装置的术语和商业规格。

本标准适用于 3.1 规定的挖掘装载机。本标准不适用于 ISO 7131:1997 中 3.3.1 规定的安装反铲装置的装载机。

2 规范性引用文件

下列文件中的条款通过本标准的引用而成为本标准的条款。凡是注日期的引用文件,其随后所有的修改单(不包括勘误的内容)或修订版均不适用于本标准,然而,鼓励根据本标准达成协议的各方研究是否可使用这些文件的最新版本。凡是不注日期的引用文件,其最新版本适用于本标准。

GB/T 2883 工程机械轮辋规格系列(GB/T 2883—2002,ISO 4250-3:1997,MOD)

GB/T 2980 工程机械轮胎规格、尺寸、气压与负荷(GB/T 2980—2001,eqv ISO 4250-1:1996,ISO 4250-2:1995)

GB/T 6572.1 液压挖掘机 术语(GB/T 6572.1—1997,eqv ISO 7135:1993)

GB/T 8498 土方机械 基本类型 识别、术语和定义(GB/T 8498—2008,ISO 6165:2006, IDT)

GB/T 8592 土方机械 轮胎式机器转向尺寸的测定(GB/T 8592—2001,eqv ISO 7457:1997)

GB/T 10913 土方机械 行驶速度测定(GB/T 10913—2005,ISO 6014:1986,MOD)

GB/T 13332 液压挖掘机 挖掘力测试方法(GB/T 13332—1991,eqv ISO 6015-1:1996)

GB/T 14781 土方机械 轮式机械的转向能力(GB/T 14781—1993,eqv ISO 5010:1992)

GB/T 16936 土方机械 发动机净功率试验规范(GB/T 16936—2007,ISO 9249:1997,MOD)

GB/T 18577.1 土方机械 尺寸的定义和符号 第 1 部分:主机(GB/T 18577.1—2001,idt ISO/DIS 6746:1999)

GB/T 21152 土方机械 轮胎式机器 制动系统的性能要求和试验方法(GB/T 21152—2007,ISO 3450:1996, IDT)

ISO 6015:2006 土方机械 液压挖掘机和挖掘装载机 挖掘力的测定方法

ISO 6746-1:2003 土方机械 尺寸定义和符号 第 1 部分:主机

ISO 7131:1997 土方机械 装载机 术语和商业规格

ISO 14397-1:2002 土方机械 装载机和挖掘装载机 第 1 部分:工作载荷的计算和验证方法

3 术语和定义

GB/T 8498 确立的以及下列术语和定义适用于本标准。

3.1

挖掘装载机 backhoe loader

自行的履带式或轮胎式机械,其主车架用来支承前置的工作装置及后置的挖掘装置(通常带有外伸支腿)。当用作挖掘作业时,机器固定不动,一般是对地面以下进行挖掘;当用作装载作业时(使用铲斗),机器向前移动进行装载。

注 1: 挖掘工作循环通常包括物料的挖掘、提升、回转和卸载;装载工作循环通常包括物料的装载、提升、运输和卸载。

注 2: 挖掘装载机方向规定:司机面向制造商规定的机器前行方向,按司机的位置定义前、后、左、右。

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

3.2

主机 base machine

不带有工作装置或附属装置的机器,但包括安装工作装置和附属装置所必需的连接件,如需要,可带有司机室、机棚和司机保护结构。

注:本标准中提到的挖掘装载机主机包括工作装置及附属装置。

3.3

工作装置 equipment

安装在主机上的一组部件,用以使附属装置执行机器的基本设计功能。

3.4

可选工作装置 optional equipment

为增强容量、机动性、舒适性及安全性等,安装到土机上的可选的工作装置。

3.5

附属装置(机具) attachment(tool)

为专门用途而安装在主机或工作装置上的部件总成。

3.6

部件 component

主机、工作装置或附属装置的零件或零件总成。

4 主机

4.1 挖掘装载机的类型

4.1.1

侧移式挖掘装载机 side-shift backhoe

见图 1。

4.1.2

中置式挖掘装载机 centre pivot backhoe

见图 2。

4.1.3

驱动和转向系统 drive and steering system

4.1.3.1

刚性车架,前轮转向,后轮驱动 rigid frame, front wheel steer, rear wheel drive

见图 3。

4.1.3.2

刚性车架,前/全轮转向,全轮驱动 rigid frame, front/all wheel steer, all wheel drive

见图 4。

4.1.3.3

铰接转向,后轮驱动 articulated steering, rear wheel drive

见图 5。

4.1.3.4

铰接转向,全轮驱动 articulated steering, all wheel drive

见图 6。

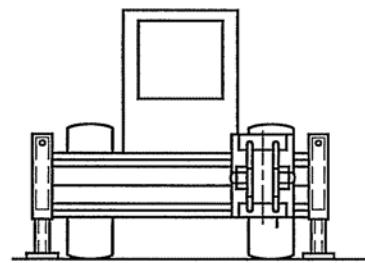


图 1 侧移式挖掘装载机

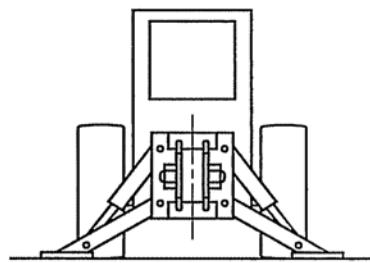


图 2 中置式挖掘装载机

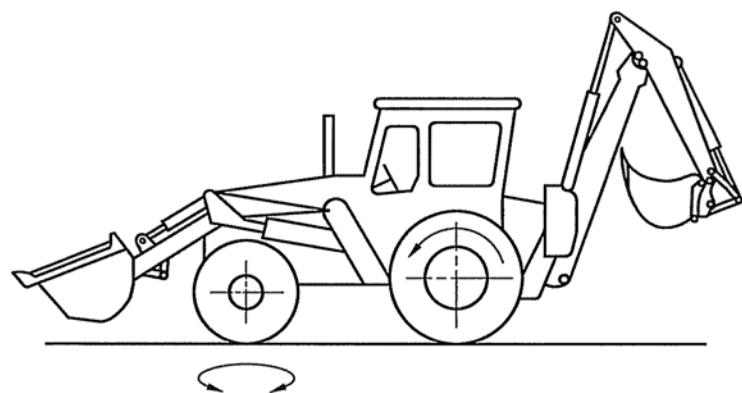


图 3 刚性车架, 前轮转向, 后轮驱动

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

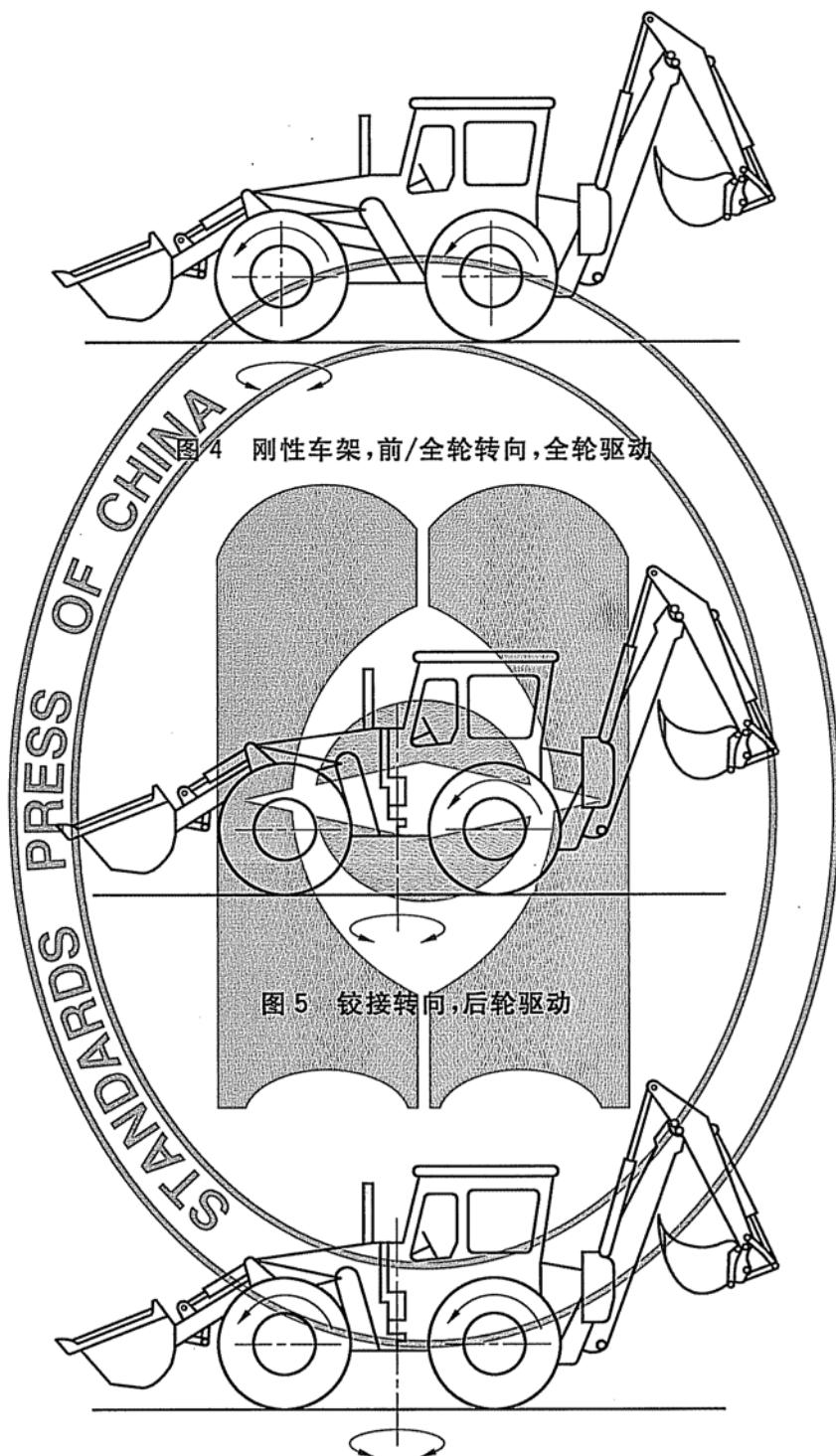


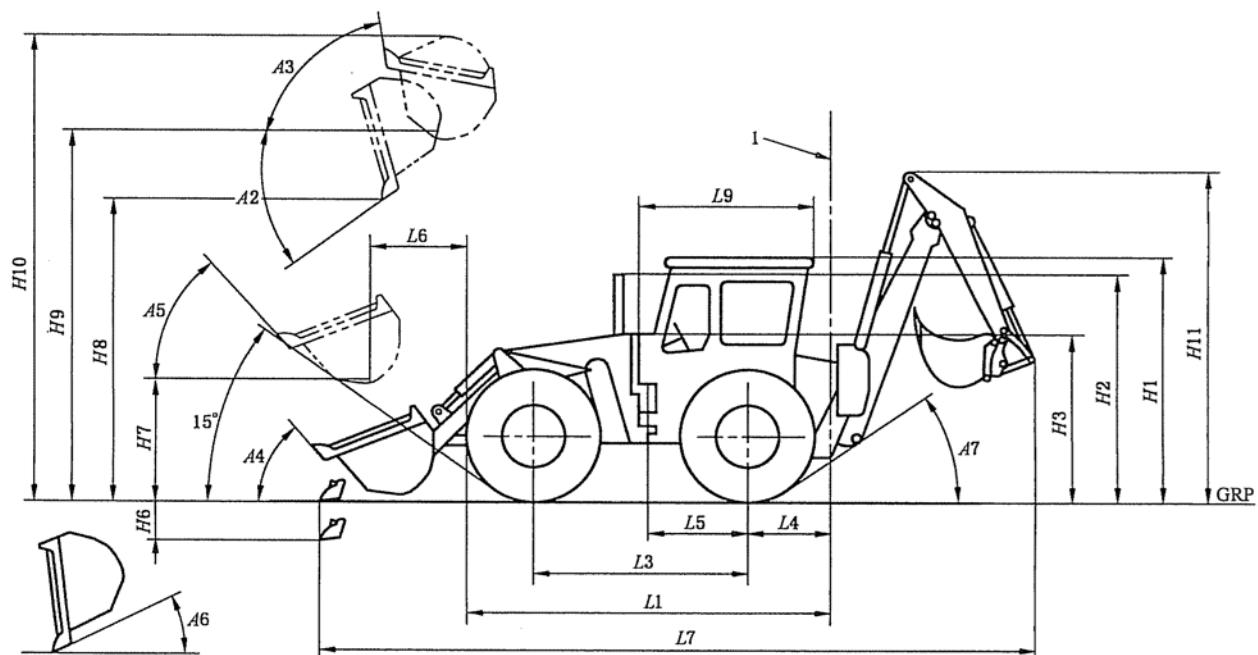
图 6 铰接转向, 全轮驱动

4.2 尺寸

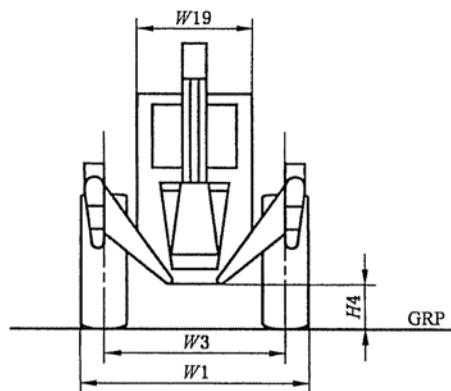
见图 7、图 8。

尺寸定义见 GB/T 18577.1。

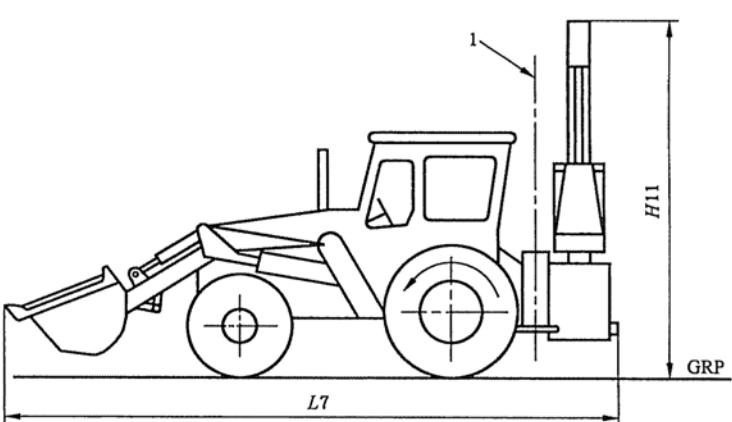
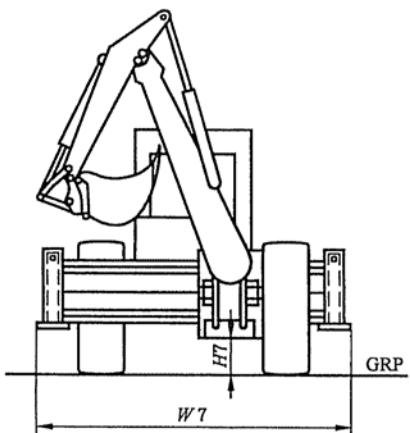
与挖掘装载机直接有关的尺寸定义见附录 A。



a) 挖掘装载机尺寸



b) 中置式挖掘装载机



1——回转轴 swing pivot.

c) 侧式挖掘装载机

图 7 挖掘装载机尺寸

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

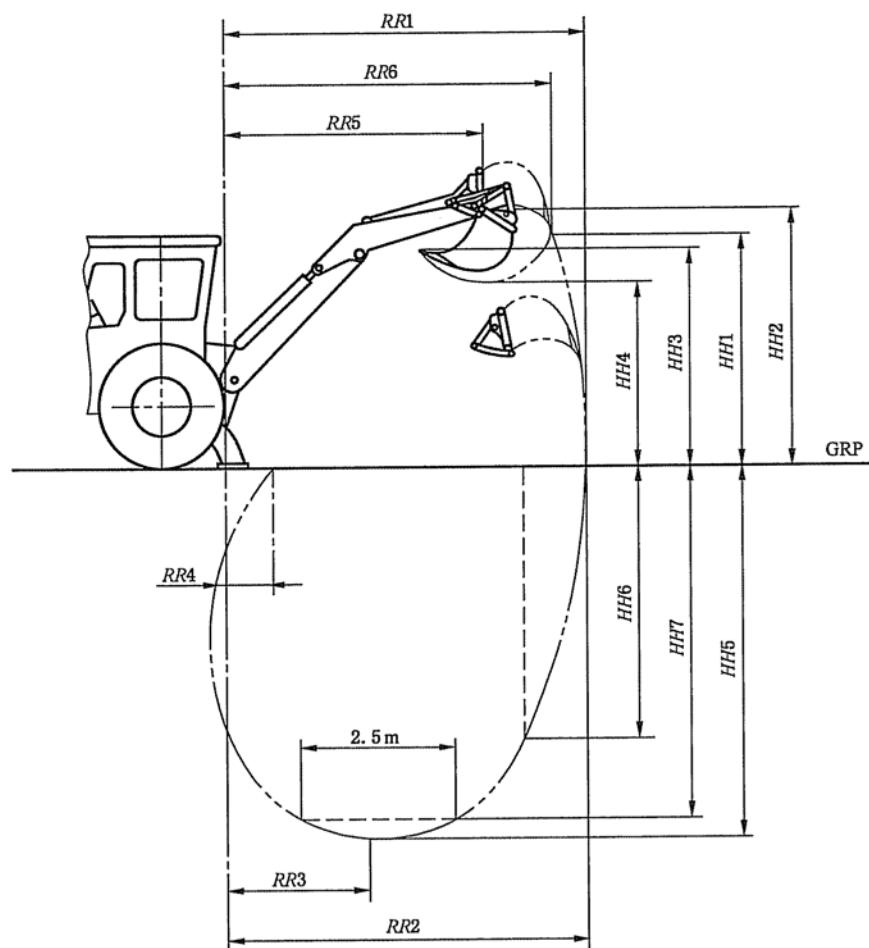


图 8 挖掘尺寸

4.2.1

挖掘装载机的作业位置 operational positions of backhoe

在推荐的充气压力状态下,可通过支腿在地面上的主支承面及轮胎与地面的切线获得图 9、图 10 和图 11 所示尺寸。

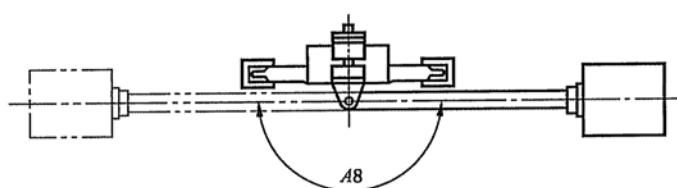


图 9 反铲装置回转轴

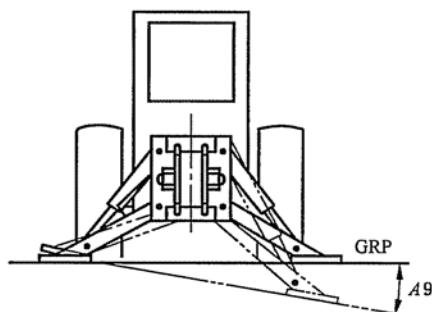


图 10 调平角

4.2.2

支腿的作业位置 operational position of stabilisers

4.2.2.1

总宽 overall width

支腿处于作业位置。见图 11 和图 12。

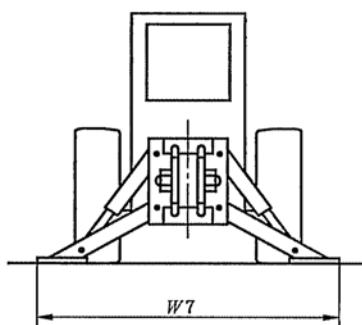


图 11 中置式挖掘装载机

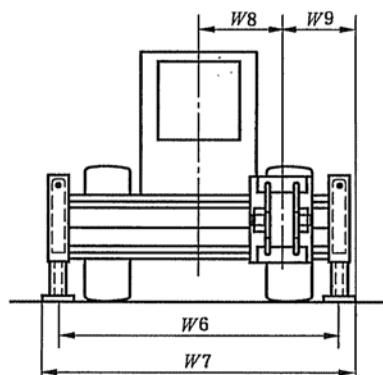


图 12 侧移式挖掘装载机

4.2.3

转移尺寸 manoeuvring dimensions

见图 13 和图 14。

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

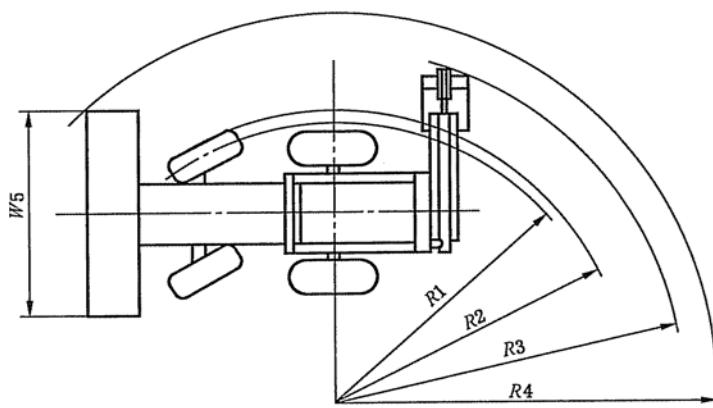


图 13 转移尺寸(刚性车架)

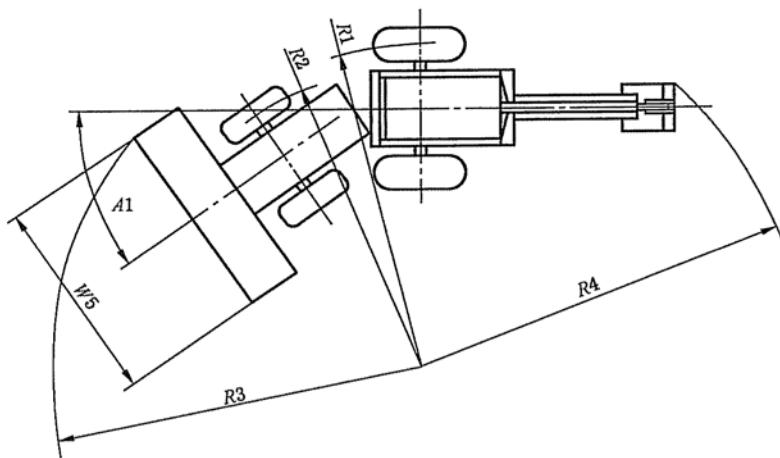


图 14 转移尺寸(铰接式车架)

注：装载斗处于运料位置，反铲装置处于运输位置。

4.3 质量

4.3.1

工作质量 operating mass

主机带有包括制造商规定的工作装置和无载的附属装置、司机(75 kg)、燃油箱加足燃油、其他液体系统加到制造商规定液位时的质量。

4.3.2

运输质量 shipping mass

不包括司机的主机质量，但包括燃油箱加注 10% 的燃油，其他液体系统按制造商的加注规定，工作装置、附属装置、司机室、机棚、POPS¹⁾ 和(或)FOPS²⁾、车轮和配重的安装与否，均按制造商的规定。

注：如果机器为了运输需要进行分解，则制造商应对所拆卸的部件质量给予说明。

4.3.3

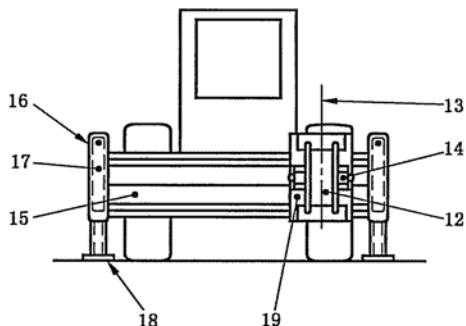
司机室、机棚、ROPS 和/或 FOPS 质量 cab, canopy, ROPS and/or FOPS mass

包括司机室、机棚、ROPS 或 FOPS 本身的质量和把其安装到主机上所需连接件的质量。

4.4 名称(参见图中编号)

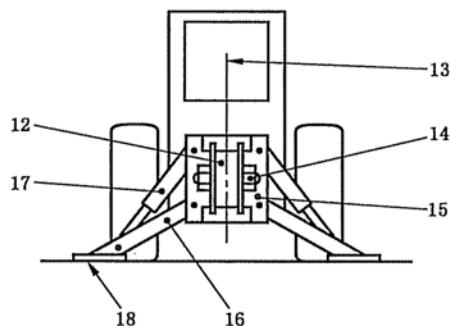
4.4.1 与装载直接相关的名称见 ISO 7131。

4.4.2 与反铲挖掘相关的名称见图 15、图 16、图 17 及 GB/T 6572.1。



- 12——回转架 swing frame;
- 13——回转轴中心线 swing pivot centre line;
- 14——回转机构/液压缸 swing actuator/cylinder;
- 15——主车架 main frame;
- 16——左/右支腿 stabilizer(right or left);
- 17——左/右支腿液压缸 stabilizer cylinder(right or left);
- 18——左/右支座 stabilizer pad(right or left);
- 19——侧移架 sliding frame.

图 15 侧移式挖掘装载机

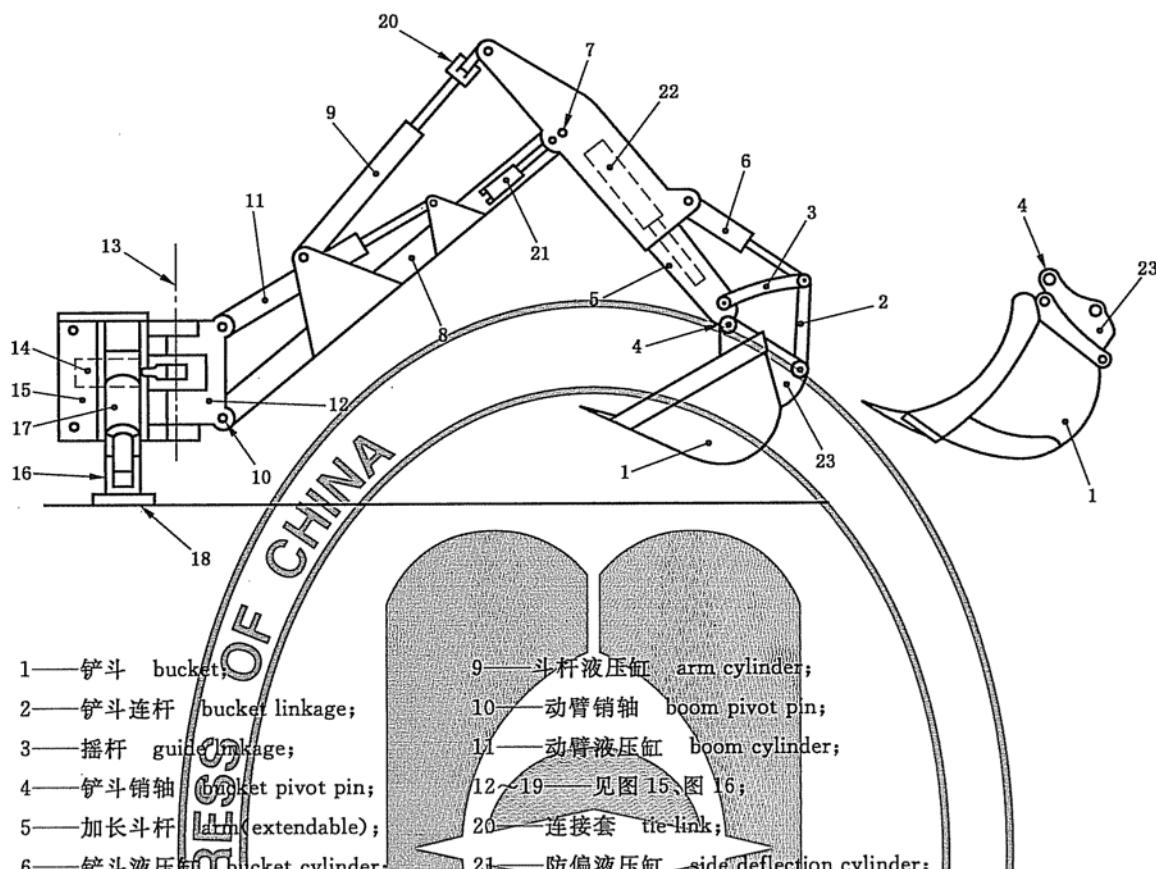


- 12——回转架 swing frame;
- 13——回转轴中心线 swing pivot centre line;
- 14——回转机构/液压缸 swing actuator/cylinder;
- 15——主车架 main frame;
- 16——左/右支腿 stabilizer(right or left);
- 17——左/右支腿液压缸 stabilizer cylinder(right or left);
- 18——左/右支座 stabilizer pad(right or left);
- 19——侧移架 sliding frame.

图 16 中置式挖掘装载机

-
- 1) ROPS: 滚翻保护结构。
 - 2) FOPS: 落物保护结构。

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999



5 附属装置(机具)名称

5.1

装载斗 loader bucket

5.2

反铲斗 backhoe bucket

6 性能术语

6.1 基本性能

6.1.1

ISO 净功率(发动机) ISO net power (engine)

见 GB/T 16936。

6.1.2

最高行驶速度 maximum travel speeds

见 GB/T 10913。

6.1.3

制动性能 braking performance

见 GB/T 21152《土方机械 轮胎式机器 制动系统的性能要求和试验方法》。

6.1.4

转向性能 steering capability

见 GB/T 14781。

6.1.5

转弯半径 turning radius

见 GB/T 8592。

6.2 装载装置作业性能

6.2.1

额定工作载荷 rated operating load

见 ISO 14397-1。

6.2.2

掘起力 breakout force

见 ISO 14397-1。

6.2.3

倾翻载荷 tipping load

见 ISO 14397-1。

6.2.4

规定高度倾翻载荷 tipping load at specified height

见 ISO 14397-1。

6.2.5

举升时间 raising time

见 ISO 7131。

6.2.6

下降时间 lowering time

见 ISO 7131。

6.2.7

卸载时间 dump time

见 ISO 7131。

6.3 反铲装置作业性能

6.3.1

铲斗液压缸最大反铲挖掘力 maximum hoe tool force using bucket cylinder(s)

见 GB/T 13332。

6.3.2

斗杆液压缸最大反铲挖掘力 maximum hoe tool force using arm cylinder(s)

见 GB/T 13332。

7 商业文件规格——国际单位制 SI(示例)

7.1 发动机

发动机应规定以下特性：

——制造商和型号；

——柴油机或火花点火；

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

- 冲程形式(2或4冲程);
- 自然进气,机械式增压或涡轮增压;
- 气缸数量;
- 排量;
- 缸径;
- 冲程;
- 冷却系统(风冷或水冷);
- 燃油类型;
- 飞轮净功率_____在_____r/min;
- 最大扭矩(如适用)_____在_____r/min;
- 起动机类型:电动式_____气动式_____其他_____;
- 电气系统电压_____V。

7.2 传动系统

传动系统应规定以下信息:

- 带飞轮离合器的手动换挡;
- 带液力变矩器的手动换挡;
- 带液力变矩器的动力换挡;
- 液压传动;
- 电力传动;
- 速度挡位数,前进、后退;
- 行驶速度,前进、后退。

7.3 驱动桥

驱动桥应规定以下信息:

- 固定,摆动;
- 主减速器的大、小斜齿轮;
- 差速器;
- 两级速度;
- 液压传动;
- 行星或内齿轮终传动;
- 两轮驱动或四轮驱动(2WD,4WD)。

7.4 转向系统

转向系统应规定以下信息(见 GB/T 14781):

- 铰接式;
- 前轮转向;
- 后轮转向;
- 全轮转向;
- 助力式、液压式(动力辅助,全动力转向);
- 应急转向方式。

7.4.1 性能

- 转弯直径(左转或右转)_____ (见 GB/T 8592);
- 铰接角_____;

——机器通过直径_____；
——轮胎通过直径_____。

7.5 制动器

7.5.1 行车制动

——形式(鼓式、钳盘式、湿式或干式)；
——操纵系统类型(气压式、液压式、气顶油式、机械式等)。

7.5.2 停车制动

——形式；
——操纵系统。

7.5.3 辅助制动

——形式；
——操纵系统。

7.5.4 制动性能

见 GB/T 21152《土方机械 轮胎式机器 制动系统的性能要求和试验方法》。

7.6 轮胎和轮辋

轮胎和轮辋应规定以下信息(见 GB/T 2883 和 GB/T 2980)：

——尺寸和形式；
——花纹；
——标定层级；
——轮辋尺寸。

7.7 液压系统

液压系统应规定以下信息：

——液压缸(数量、形式和尺寸)：
 1) 提升液压缸；
 2) 翻斗液压缸；
 3) 铲斗液压缸。
——液压泵形式；
——液压泵数量；
——调节系统；
——液压泵流量(发动机额定转速,给定压力)；
——主溢流阀开启压力。

7.8 系统的液体容量

系统的液体容量应规定以下信息：

——燃油箱；
——发动机曲轴箱；
——冷却系统；
——变速箱；
——传动箱；
——液压油箱；
——桥；
——终传动箱。

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

7.9 质量

7.9.1 工作质量

7.9.2 运输质量

7.10 过滤系统

过滤系统应规定以下信息：

- 发动机；
- 变速箱；
- 转向和制动；
- 液压系统。

7.11 选择不同铲斗可能影响的特性参数(安装非标准轮胎的机器)

见 ISO 7131:1997 中 7.8 的规定。

附录 A
(规范性附录)
主机尺寸的符号、术语和定义

见表 A.1 和表 A.2。

装载装置和反铲装置的尺寸分别见 ISO 7131 和 GB/T 6572.1。

表 A.1

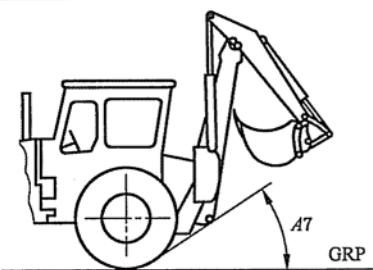
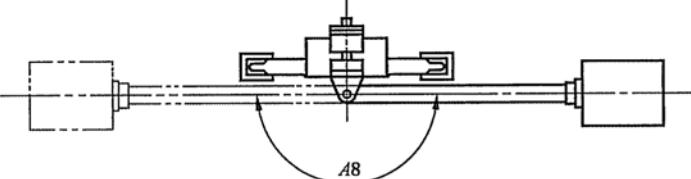
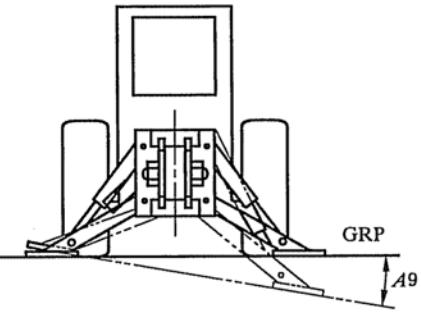
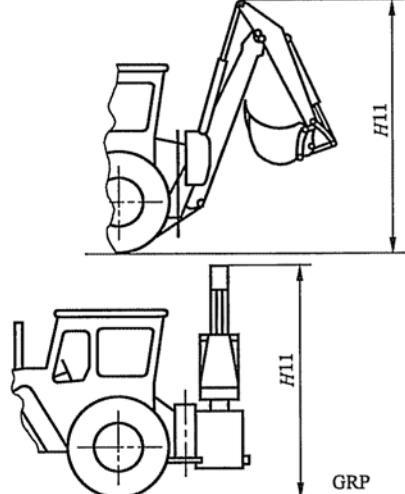
符号	术语	定 义	图 样
A7	离去角	通过轮胎(履带)后部任一结构或部件的最低点至后轮或履带的切平面与基准地平面 GRP ^a 之间的最大极限角度	
A8	反铲装置回转角	反铲动臂围绕回转轴中心线连续运动时,在 Z 平面形成的最大回转角	
A9	调平角	通过调整支腿,可使反铲装置进行垂直挖掘的最大侧坡倾斜角	
H11	转运高度	在 Z 坐标轴方向上,从“GRP”到反铲装置铲斗处于运输状态时的最高点之间的距离	

表 A.1 (续)

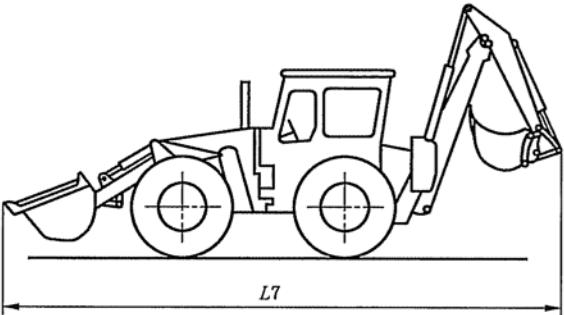
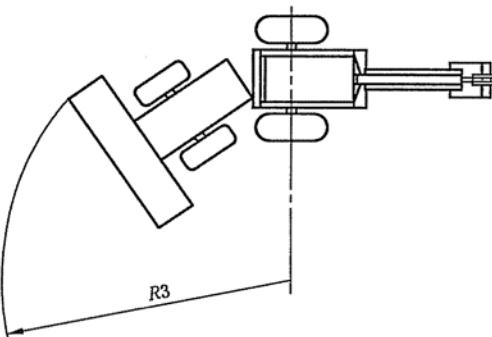
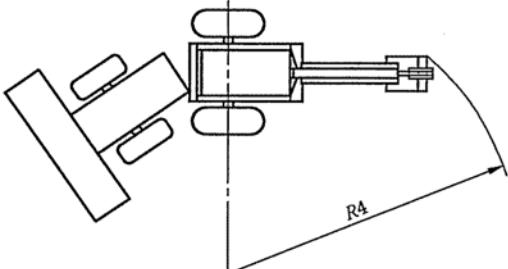
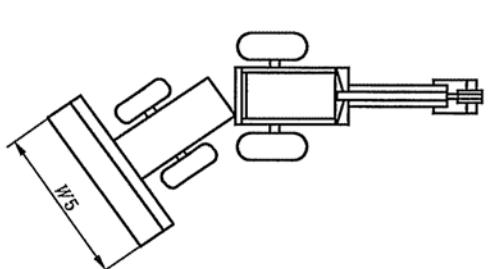
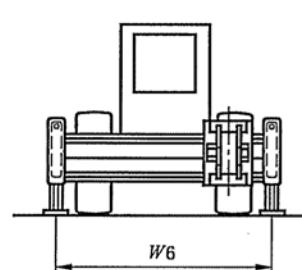
符号	术语	定义	图样
L_7	运输状态下总长	在 X 坐标轴方向上, 分别通过机器前后最远点的两个 X 平面之间的距离(工作装置/附属装置处于运输位置)	
R_3	装载斗处于运料状态下的最小转弯半径	在 Z 平面上, 机器进行最小范围转弯时, 转向中心到装载斗外侧最远点(所形成的圆弧)之间的距离	
R_4	反铲装置通过半径	在 Z 平面上, 机器进行最小范围转弯时, 转向中心到反铲装置最远点(所形成的圆弧)之间的距离	
W_5	装载斗宽度	在 Y 坐标轴上, 通过装载斗外侧最远点的两个 Y 平面之间的距离	
W_6	支腿跨距	在 Y 坐标轴上, 机器处于如图位置时, 通过支腿中心线的两个 Y 平面之间的距离	

表 A. 1 (续)

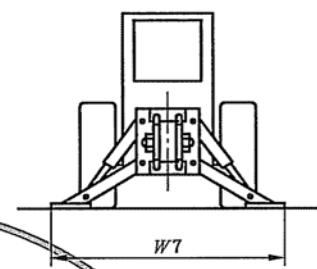
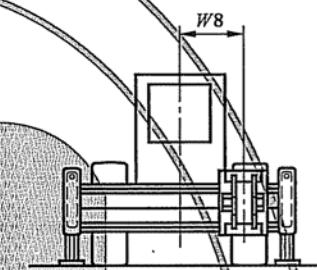
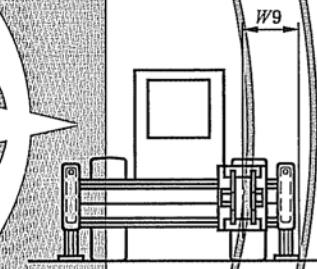
符号	术语	定 义	图 样
W7	支腿总宽度	在 Y 坐标轴上, 支腿下降时, 通过两侧支腿最远点的两个 Y 平面之间的距离	
W8	侧移架最大操作距离	在 X 坐标轴上, 当侧移架处于最远位置时, 通过机器中心线和回转轴中心线的两个 Y 平面之间的距离	
W9	侧壁距离	在 Y 坐标轴上, 当侧移架处于完全侧移位置时, 通过回转轴中心线和反铲装置(或机器)最外点的两个 Y 平面之间的距离	
^a 有关 GRP 和 Z 坐标轴的定义见 GB/T 18577.1。			

表 A. 2

符号	术 语	引 用 文 件
A1	转动角	见 GB/T 18577.1
A2	卸载角	见 ISO 7131
A3	最大提升时最大翻转角	见 ISO 7131
A4	在地平面时的最大翻转角	见 ISO 7131
A5	在运料位置时的最大翻转角	见 ISO 7131
A6	最大切入角	见 ISO 7131
A7	离去角	见表 A. 1
A8	反铲装置回转角	见表 A. 1
A9	调平角	见表 A. 1
H1	最大高度	见 GB/T 18577.1
H2	最大高度(不含司机室或 ROPS)	见 GB/T 18577.1
H3	运输高度	见 GB/T 18577.1
H4	离地间隙	见 GB/T 18577.1

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

表 A.2 (续)

符号	术 语	引 用 文 件
H6	挖掘深度	见 ISO 7131
H7	运料位置(高度)	见 ISO 7131
H8	卸载高度	见 ISO 7131
H9	最大提升时销轴高度	见 ISO 7131
H10	最大提升时的整机高度	见 ISO 7131
H11	转运高度	见表 A.1
HH1	最大挖掘高度(HH20)	见 GB/T 6572.1 附录 B
HH2	铲斗销轴的最大高度(HH21)	见 GB/T 6572.1 附录 B
HH3	铲斗最大装载高度(HH22)	见 GB/T 6572.1 附录 B
HH4	最大装载高度(HH23)	见 GB/T 6572.1 附录 B
HH5	最大挖掘深度(HH24)	见 GB/T 6572.1 附录 B
HH6	最大垂直挖掘深度(HH25)	见 GB/T 6572.1 附录 B
HH7	水平底面为 2.5 m 时的最大挖掘深度(HH26)	见 GB/T 6572.1 附录 B
L1	最大长度	见 GB/T 18577.1
L3	轴距	见 GB/T 18577.1
L4	后伸部分	见 GB/T 18577.1
L5	后桥至铰接转向支点	见 GB/T 18577.1
L7	总长	见表 A.1
L9	司机室总长(L19)	见 GB/T 6572.1
R1	转弯半径	见 GB/T 18577.1
R2	通过半径	见 GB/T 18577.1
R3	装载斗处于运料状态的最小转弯半径	见表 A.1
R4	反铲装置通过半径	见表 A.1
RR1	最大挖掘半径	见 GB/T 6572.1
RR2	在基准地平面上的最大挖掘半径	见 GB/T 6572.1
RR3	最大挖掘深度时的挖掘半径	见 GB/T 6572.1
RR4	在基准地平面上的最小挖掘半径	见 GB/T 6572.1
W1	最大宽度	见 GB/T 18577.1
W3	轮距	见 GB/T 18577.1
W5	装载斗宽度	见表 A.1
W6	支腿跨距	见表 A.1
W7	支腿总宽度	见表 A.1
W8	侧移架最大操作距离	见表 A.1
W9	侧壁距离	见表 A.1
W19	司机室宽度	见 GB/T 6572.1

中 文 索 引

<p>B</p> <p>部件 3.6</p> <p>C</p> <p>侧移架图 图 15-19</p> <p>侧移式挖掘装载机 4.1.1</p> <p>铲斗 图 17-1</p> <p>铲斗连杆 图 17-2</p> <p>铲斗销轴 图 17-4</p> <p>铲斗液压缸 图 17-6</p> <p>铲斗液压缸最大反铲挖掘力 6.3.1</p> <p>动臂 图 17-8</p> <p>动臂销轴 图 17-10</p> <p>动臂液压缸 图 17-11</p> <p>斗杆销轴 图 17-7</p> <p>斗杆液压缸 图 17-9</p> <p>斗杆液压缸最大反铲挖掘力 6.3.2</p> <p>额定工作载荷 6.2.1</p> <p>反铲斗 5.2</p> <p>防偏液压缸 图 17-21</p> <p>辅助支架 图 17-23</p> <p>附属装置(机具) 3.5</p> <p>刚性车架, 前轮转向, 后轮驱动 4.1.3.1</p> <p>刚性车架, 前/全轮转向, 全轮驱动 4.1.3.2</p> <p>工作质量 4.3.1</p> <p>工作装置 3.3</p> <p>规定高度倾翻载荷 6.2.4</p>	<p>J</p> <p>回转轴中心线 图 15-13, 图 16-13</p> <p>加长斗杆 图 17-5</p> <p>加长斗杆液压缸 图 17-22</p> <p>铰接转向, 后轮驱动 4.1.3.3</p> <p>铰接转向, 全轮驱动 4.1.3.4</p> <p>净功率(发动机) 6.1.1</p> <p>举升时间 6.2.5</p> <p>掘起力 6.2.2</p> <p>可选工作装置 3.4</p> <p>连接套 图 17-20</p> <p>倾翻载荷 6.2.3</p> <p>驱动和转向系统 4.1.3</p> <p>司机室、机棚、ROPS 和/或 FOPS 质量 4.3.3</p> <p>挖掘机 3.1</p> <p>挖掘机的作业位置 4.2.1</p> <p>下降时间 6.2.6</p> <p>卸载时间 6.2.7</p> <p>K</p> <p>L</p> <p>O</p> <p>S</p> <p>W</p> <p>X</p> <p>Y</p> <p>摇杆 图 17-3</p> <p>运输质量 4.3.2</p> <p>Z</p> <p>支腿的作业位置 4.2.2</p> <p>制动性能 6.1.3</p> <p>中置式挖掘装载机 4.1.2</p> <p>主车架 图 15-15, 图 16-15</p>
---	---

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

主机	3.2	总宽	4.2.2.1
转弯半径	6.1.5	最高行驶速度	6.1.2
转向性能	6.1.4	左/右支腿	图 15-16, 图 16-16
转移尺寸	4.2.3	左/右支腿液压缸	图 15-17, 图 16-17
装载斗	5.1	左/右支座	图 15-18, 图 16-18

英 文 索 引

A

arm cylinder	图 17-9
arm pivot	图 17-7
arm(extendable)	图 17-5
articulated steering, all wheel drive	4.1.3.4
articulated steering, rear wheel drive	4.1.3.3
attachment bracket	图 17-23
attachment(tool)	3.5

B

backhoe bucket	5.2
backhoe loader	3.1
base machine	3.2
boom	图 17-8
boom cylinder	图 17-11
boom pivot pin	图 17-10
braking performance	6.1.3
breakout force	6.2.2
bucket	图 17-1
bucket cylinder	图 17-6
bucket linkage	图 17-2
bucket pivot pin	图 17-4

C

cab, canopy, ROPS and/or FOPS mass	4.3.3
centre pivot backhoe	4.1.2
component	3.6

D

drive and steering system	4.1.3
dump time	6.2.7

E

equipment	3.3
extendable arm cylinder	图 17-22

G

guide linkage	图 17-3
---------------------	--------

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

I

ISO net power(engine) 6.1.1

L

loader bucket 5.1

lowering time 6.2.6

M

main frame 图 15-15, 图 16-15

manoeuvring dimensions 4.2.3

maximum hoe tool force using arm cylinder(s) 6.3.2

maximum hoe tool force using bucket cylinder(s) 6.3.1

maximum travel speeds 6.1.2

O

operating mass 4.3.1

operational position of stabilisers 4.2.2

operational positions of backhoe 4.2.1

optional equipment 3.4

overall width 4.2.2.1

R

raising time 6.2.5

rated operating load 6.2.1

rigid frame, front wheel steer, rear wheel drive 4.1.3.1

rigid frame, front/all wheel steer, all wheel drive 4.1.3.2

S

shipping mass 4.3.2

side deflection cylinder 图 17-21

side-shift backhoe 4.1.1

sliding frame 图 15-19

stabilizer cylinder(right or left) 图 15-17, 图 16-17

stabilizer pad(right or left) 图 15-18, 图 16-18

stabilizer(right or left) 图 15-16, 图 16-16

steering capability 6.1.4

swing actuator/cylinder 图 15-14, 图 16-14

swing frame 图 15-12, 图 16-12

swing pivot 图 7a)-1, 图 7c)-1

swing pivot centre line 图 15-13, 图 16-13

T

tie link	图 17-20
tipping load	6.2.3
tipping load at specified height	6.2.4
turning radius	6.1.5

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

中华人民共和国

国家标准

土方机械 挖掘装载机

术语和商业规格

GB/T 10168—2008/ISO 8812:1999

*

中国标准出版社出版发行
北京复兴门外三里河北街 16 号

邮政编码：100045

网址 www.spc.net.cn

电话：68523946 68517548

中国标准出版社秦皇岛印刷厂印刷
各地新华书店经销

*

开本 880×1230 1/16 印张 1.75 字数 46 千字

2008 年 9 月第一版 2008 年 9 月第一次印刷

*

书号：155066·1-32817 定价 22.00 元

如有印装差错 由本社发行中心调换

版权专有 侵权必究

举报电话：(010)68533533



GB/T 10168-2008